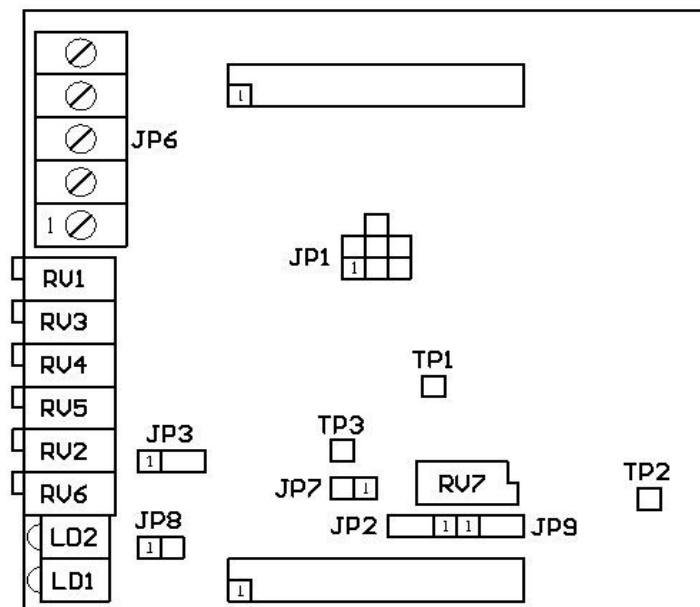


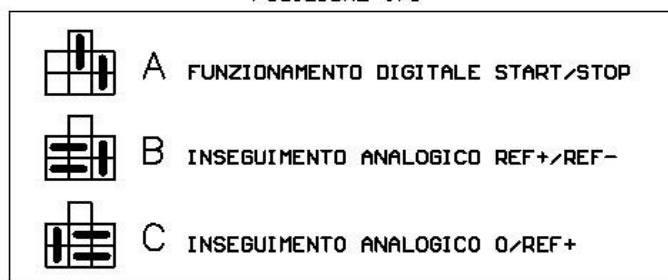
DIAGNOSTICA

LD1 :	Direzione di rotazione
LD2 :	Oscillatore abilitato

DISEGNO SCHEDA



POSIZIONE JP1



Astel
 Electronics and industrial automation
www.astel.it
techsupp@astel.it
 tel. 0125-239072

VCO-H_QM_IT_2_0_0

VCO-H

OSCILLATORE E GENERATORE RAMPE PER AZIONAMENTI STP650/1000

La scheda di oscillatore e generatore rampe per gli azionamenti STP650/1000 è il complemento ideale per le applicazioni ove non sia necessario l'utilizzo di un PLC o di un indexer. La scheda VCO-H permette diverse modalità di funzionamento :

- Inseguimento di una velocità impostata dall'esterno con generazione automatica del segnale di direzione
- Generazione automatica delle rampe di accelerazione e di decelerazione regolabili indipendentemente
- Abilitazione automatica o manuale dell'azionamento
- Offset regolabile
- Impostazione di una "banda morta"
- Visualizzazione della direzione e del movimento mediante LED
- Segnale di direzione esterno o generato internamente
- Possibilità di utilizzare un segnale esterno con significato di START
- Impostazione di una velocità minima
- Selezione tra due valori di velocità massima

La scheda VCO-H trae la propria alimentazione direttamente dall'azionamento che la ospita.

Caratteristiche tecniche

	Min.	Max	
Velocità minima	10	1000	pps
Velocità massima (H)	200	15,000	pps
Velocità massima (L)	20	2,500	pps
Riferimento est.	-10	+10	V
Rampa di accelerazione	1	200	ms
Rampa di decelerazione	1	200	ms
Abilitazione	Esterna (E), Interna (I), Automatica(A)		
Direzione	Automatica(A), Esterna (E)		
Temperatura	da 0° a 50° C		
Dimensioni	76x71x15		mm

Descrizione dei parametri

Velocità minima :	Velocità minima impostabile tramite potenziometro. Escludibile con ponticello. Utile per evitare che il motore lavori in zone di risonanza.
Velocità massima (L) :	Velocità massima impostabile tramite potenziometro.
Velocità massima (H) :	Velocità massima impostabile tramite potenziometro.
Riferimento esterno :	Riferimento di velocità esterno. L'ingresso è di tipo differenziale e consente escursioni da -10V a +10V.
Rampa di accelerazione:	Regolazione della pendenza di accelerazione del motore.
Rampa di decelerazione :	Regolazione della pendenza di decelerazione del motore.
Abilitazione :	<i>Esterna</i> : L'abilitazione dell'azionamento proviene dai segnali presenti sul connettore principale. <i>Interna</i> : L'azionamento è abilitato dal segnale di START. <i>Automatica</i> : L'azionamento viene abilitato in modo automatico dalla scheda oscillatore.
Direzione :	<i>Automatica</i> : La direzione di rotazione del motore dipende dalla polarità del segnale di riferimento di velocità. <i>Esterna</i> : La direzione di rotazione del motore dipende dal relativo segnale presente sul connettore principale dell'azionamento.
Banda morta :	Se abilitata, permette di disabilitare la generazione degli impulsi di passo, quando il riferimento di velocità è inferiore a circa 200mV. Questo consente di evitare il funzionamento del motore in regioni di risonanza.

INTERCONNESSIONI (JP6)

PIN	SEGNALE	I/O	DESCRIZIONE
1	-12V	O	Alimentazione esterna -12V (circa) per potenziometro
2	REF-	I	Ingresso riferimento negativo - Determina la velocità di rotazione del motore. Connettere a GND se non usato.
3	GND		Riferimento di massa segnale
4	REF+	I	Ingresso riferimento positivo - Determina la velocità di rotazione del motore. Connettere a GND se non usato.
5	+12V	O	Alimentazione esterna +12V (circa) per potenziometro

PONTICELLI DI PROGRAMMAZIONE

NOME		DESCRIZIONE	
JP1	MODO	A	Funzionamento digitale START/STOP
		B	Inseguimento analogico REF+/REF-
		C	Inseguimento analogico 0/REF+
JP2	DIR	1-2	Direzione esterna
		2-3	Direzione generata in automatico
JP3	SPEED RANGE	1-2	Velocità bassa
		2-3	Velocità alta
JP7	INHIBIT	Open	Banda morta attiva
		Closed	Banda morta non attiva
JP8	VMIN	Open	Offset di velocità attivo
		Closed	Offset di velocità non attivo
JP9	ENABLE	1-2	Azionamento abilitato dal segnale di START/STOP
		2-3	Azionamento auto-abilitato
		Open	Azionamento abilitato da segnale esterno (ENABLE)

POTENZIOMETRI

NOME	SIGNIFICATO	DESCRIZIONE
RV1	Balance	Bilanciamento - Permette di compensare eventuali offset presenti sul riferimento di velocità
RV2	Vmax(H)	Guadagno (H) - Imposta la velocità di lavoro Se ruotato in senso orario, aumenta la velocità
RV3	Dec. Ramp	Rampa di decelerazione : Se ruotato in senso orario aumenta la lunghezza della rampa di decelerazione
RV4	Acc. Ramp	Rampa di accelerazione : Se ruotato in senso orario aumenta la lunghezza della rampa di accelerazione
RV5	Vmax(L)	Guadagno (L) - Imposta la velocità di lavoro Se ruotato in senso orario, aumenta la velocità
RV6	Offset	Velocità minima

TEST-POINTS

NOME	SIGNIFICATO	DESCRIZIONE
TP1	Velocità	Riferimento interno : È possibile collegare un oscilloscopio per verificare la pendenza delle rampe ed il profilo di velocità
TP2	Inhibit	0V : Abilitato 5V : Disabilitato
TP3	Step	Impulsi TTL : può essere collegato un frequenzimetro per verificare la velocità di rotazione in pps